

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Referensi Penelitian	II-17
Tabel 2.2 Matriks Penelitian	II-20
Tabel 4.1 Komponen yang dibutuhkan	IV-6
Tabel 4.2 Hasil Unit Check Sensor <i>Accelerometer</i> MPU6050 Node ke-1	IV-11
Tabel 4.3 Hasil Unit Check Sensor <i>Accelerometer</i> MPU6050 Node ke-2	IV-12
Tabel 4.4 Unit Check Kondisi Sensor Tegak Lurus atau Diam	IV-13
Tabel 4.5 Unit Check Kondisi Sensor bergerak kedepan	IV-14
Tabel 4.6 Unit Check Kondisi Sensor bergerak kebelakang	IV-15
Tabel 4.7 Unit Check Kondisi Sensor bergerak kekiri	IV-15
Tabel 4.8 Unit Check Kondisi Sensor bergerak kekanan	IV-16
Tabel 4.9 Unit Check Kondisi Sensor bergerak atas	IV-17
Tabel 4.10 Unit Check Kondisi Sensor bergerak bawah	IV-17
Tabel 4.11 Rangkaian Pin	IV-23
Tabel 4.12 Pengujian Kondisi Sensor Tegak Lurus atau Diam	IV-30
Tabel 4.13 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Depan	IV-31
Tabel 4.14 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Belakang	IV-32
Tabel 4.15 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Kiri	IV-33
Tabel 4.16 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Kanan	IV-34
Tabel 4.17 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Atas	IV-35
Tabel 4.18 Pengujian Kondisi Sensor Bergerak ke Bawah	IV-36
Tabel 4.19 Hasil Pengujian NodeMCU	IV-37
Tabel 4.20 Pengujian Seluruh Sistem Kondisi Tonggak Diam	IV-42
Tabel 4.21 Pengujian Seluruh Sistem Kondisi Salah Satu Tonggak Bergerak	IV-43
Tabel 4.22 Pengujian Seluruh Sistem Kondisi Kedua Tonggak Bergerak	IV-44
Tabel 4.23 Selisih Delay Pengujian Seluruh Sistem	IV-45