

**IMPLEMENTASI METODE *ARTIFICIAL POTENTIAL
FIELD* DAN *PID* KONTROL PADA *MOBILE ROBOT
OMNI WHEELS***

TUGAS AKHIR

Oleh:

Nama: Fizar Maulana

NPM: 227002002



**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SILIWANGI
TASIKMALAYA**

2026

HALAMAN JUDUL

**IMPLEMENTASI METODE *ARTIFICIAL POTENTIAL
FIELD* DAN *PID* KONTROL PADA *MOBILE ROBOT
OMNI WHEELS***

TUGAS AKHIR

Oleh:

Nama: Fizar Maulana

NPM: 227002002



**PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SILIWANGI
TASIKMALAYA
2026**