

HALAMAN JUDUL

**IMPLEMENTASI *TRAJECTORY TRACKING* PADA
MOBILE ROBOT DIFFERENTIAL DRIVE DENGAN
METODE *ODOMETRY* DAN PENGENDALIAN
SIMULTAN**

TUGAS AKHIR

Oleh:

Nama : Sayyid Qhutub Abdul Hakim
NPM : 217002025



JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS SILIWANGI
TASIKMALAYA
2025