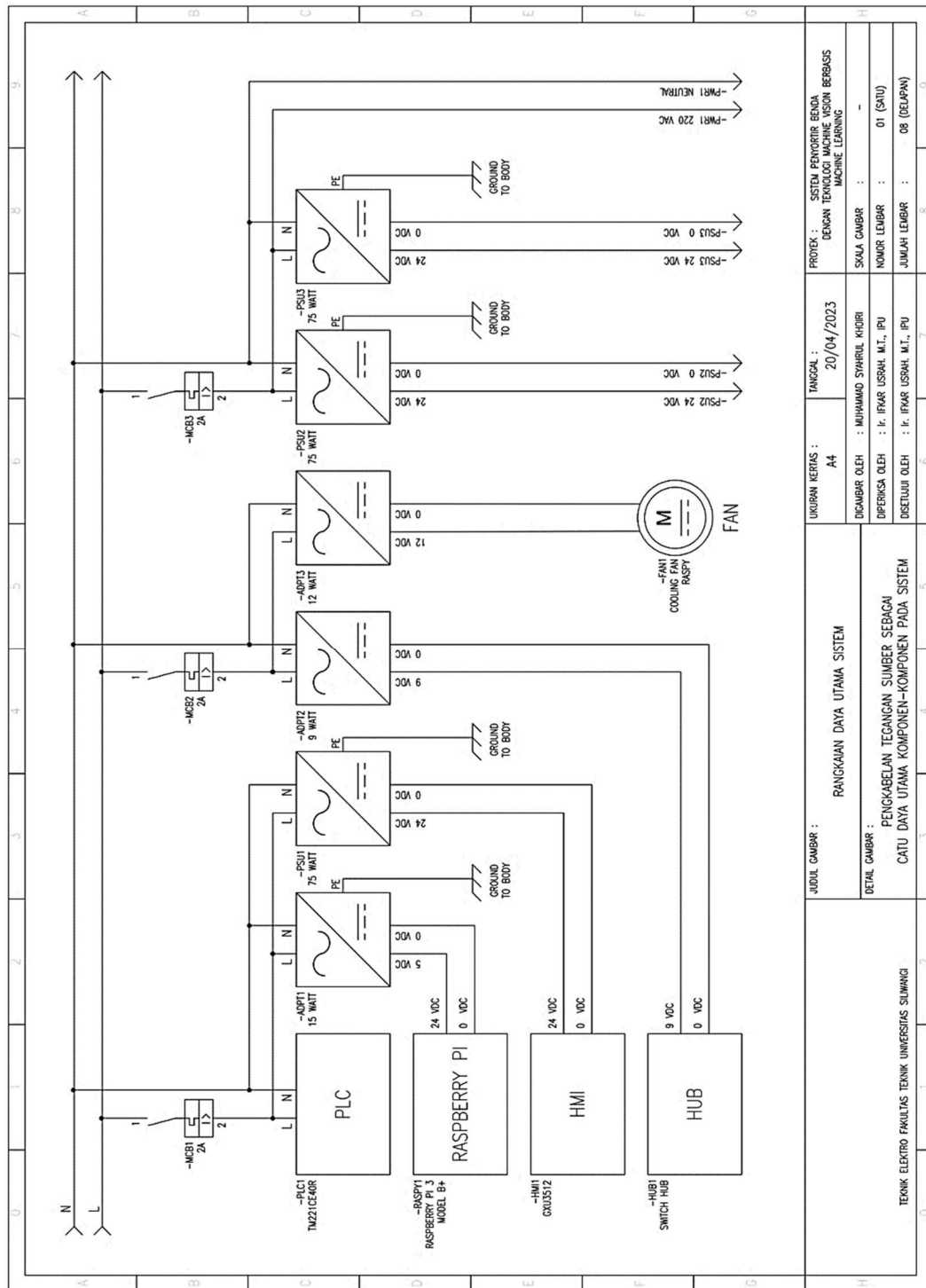
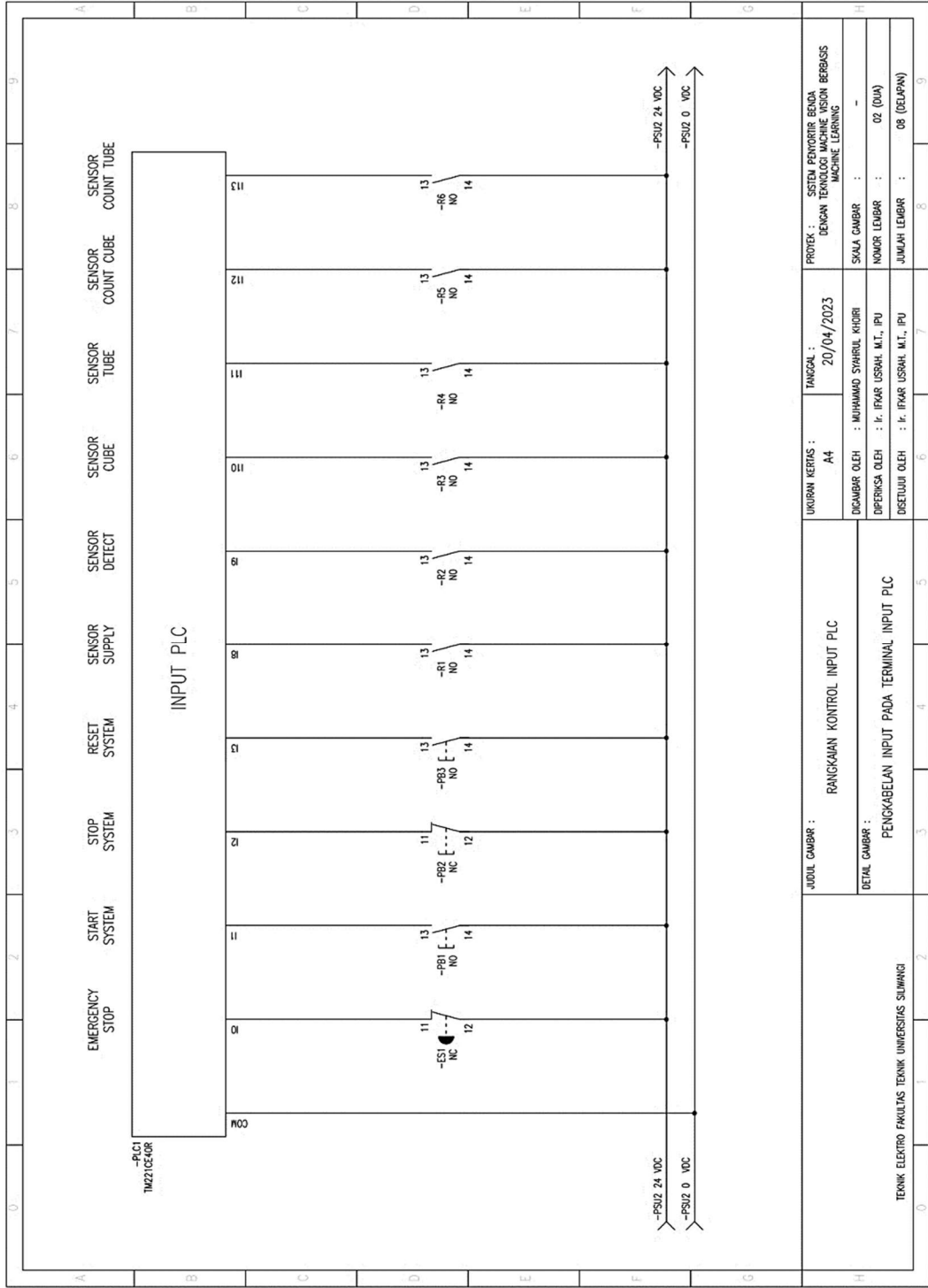


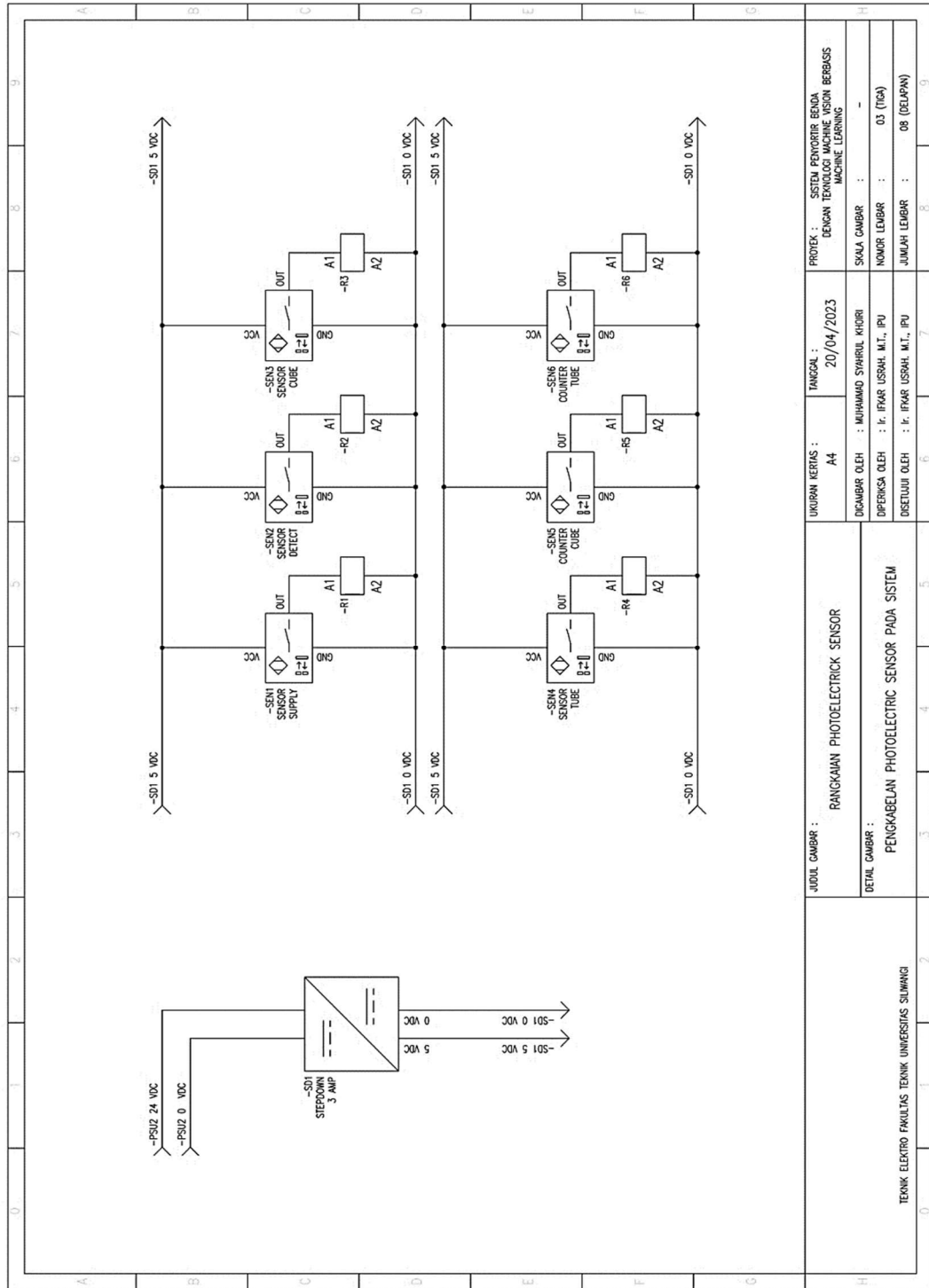
# Lampiran 1

## Wiring Diagram

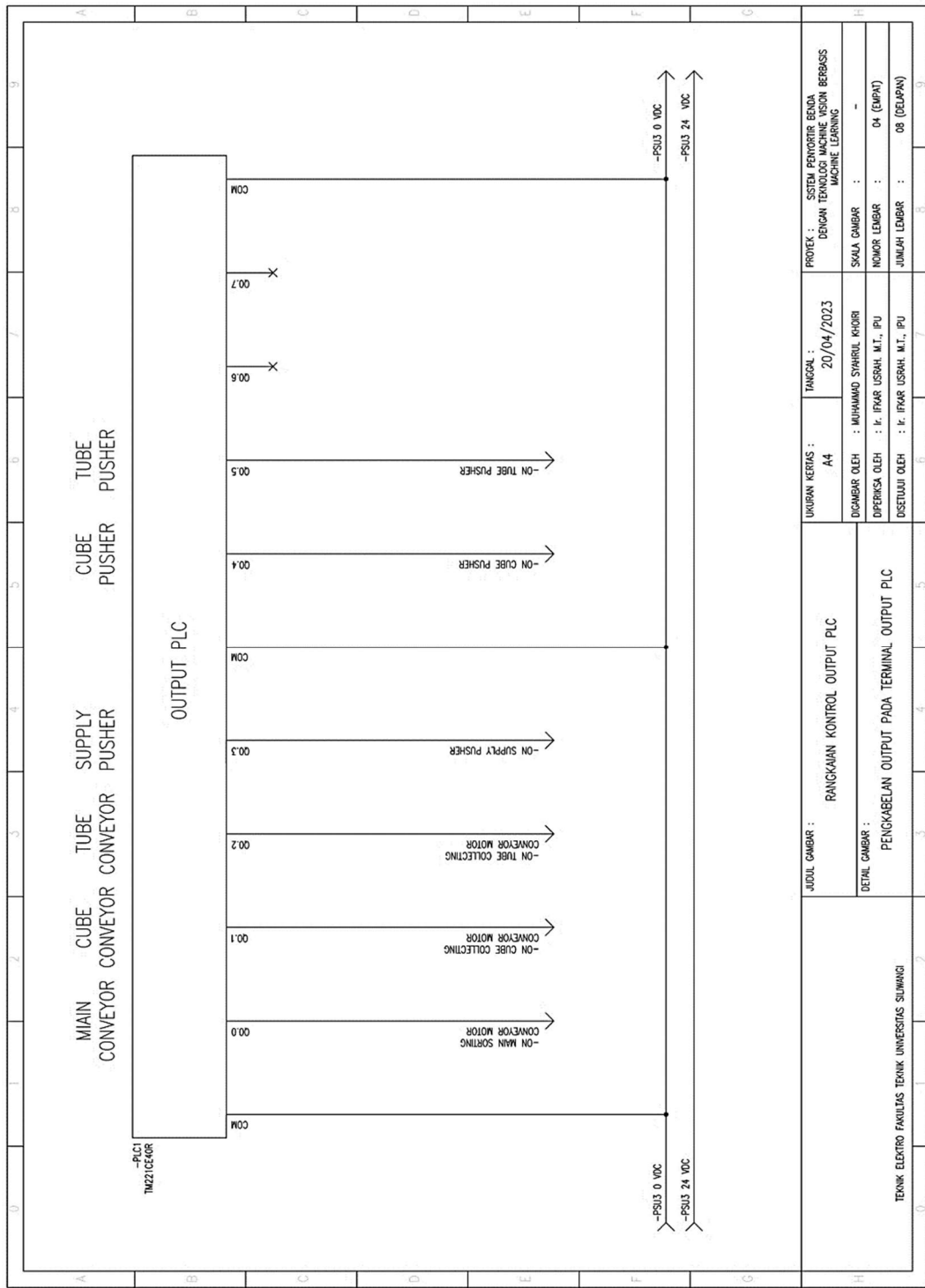


TEKNIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SUMINGI		JUDUL GAMBAR : RANGKAIAN DAYA UTAMA SISTEM		UKURAN KERAS : A4		TANGGAL : 20/04/2023		PROJEK : SISTEM PENYOROT BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING	
DETAIL GAMBAR : PENGKABELAN TEGANGAN SUMBER SEBAGAI CATU DAYA UTAMA KOMPONEN-KOMPONEN PADA SISTEM		DICAMBAR OLEH : MUHAMMAD SYAHRIIL KHORRI		SKALA GAMBAR : -		MOMOR LEMBAR : 01 (SATU)		JUMLAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)	
		DIPERIKSA OLEH : H. IPKAR USRAH, M.T., IPU							
		DISETUIJI OLEH : H. IPKAR USRAH, M.T., IPU							

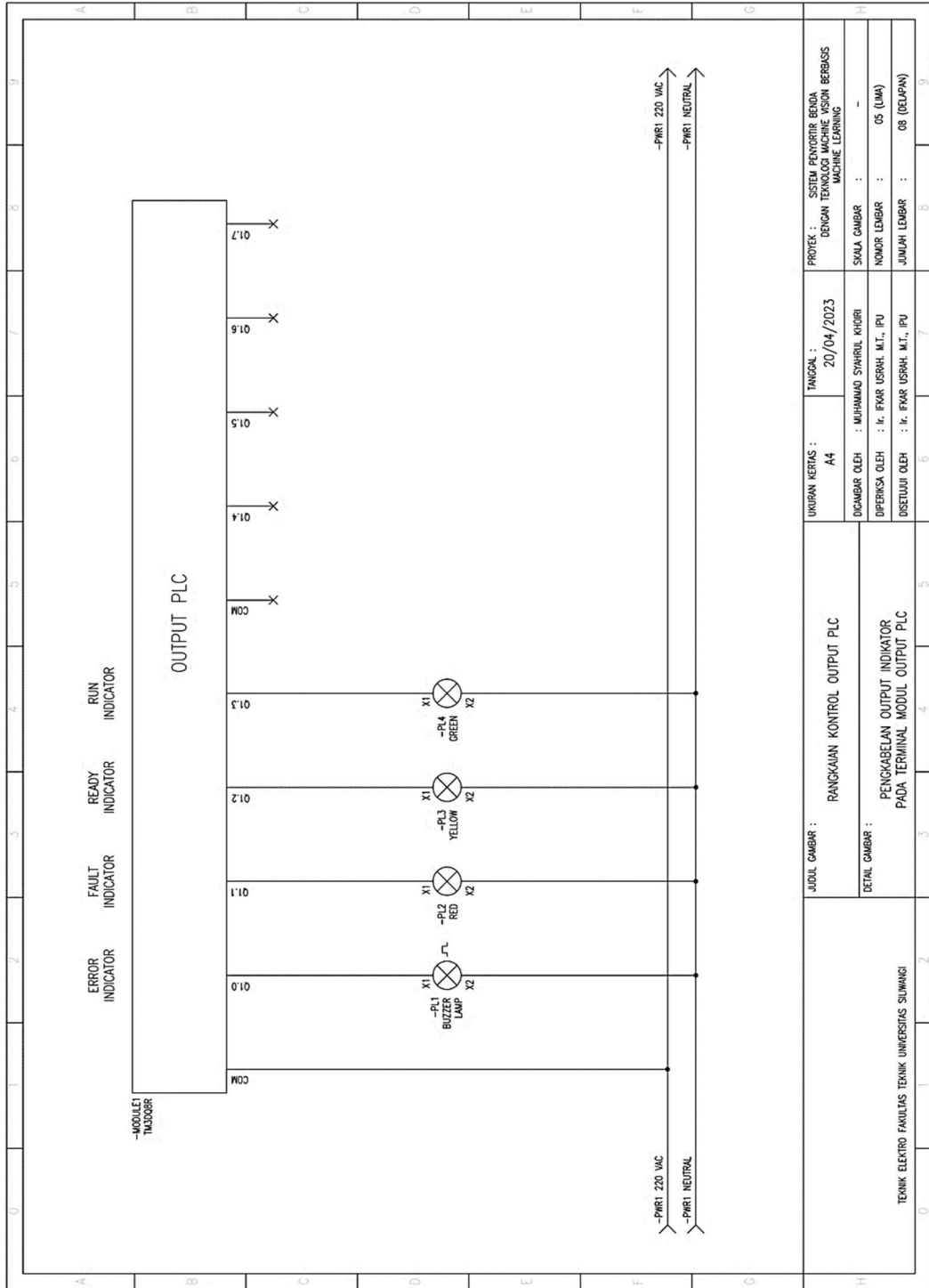




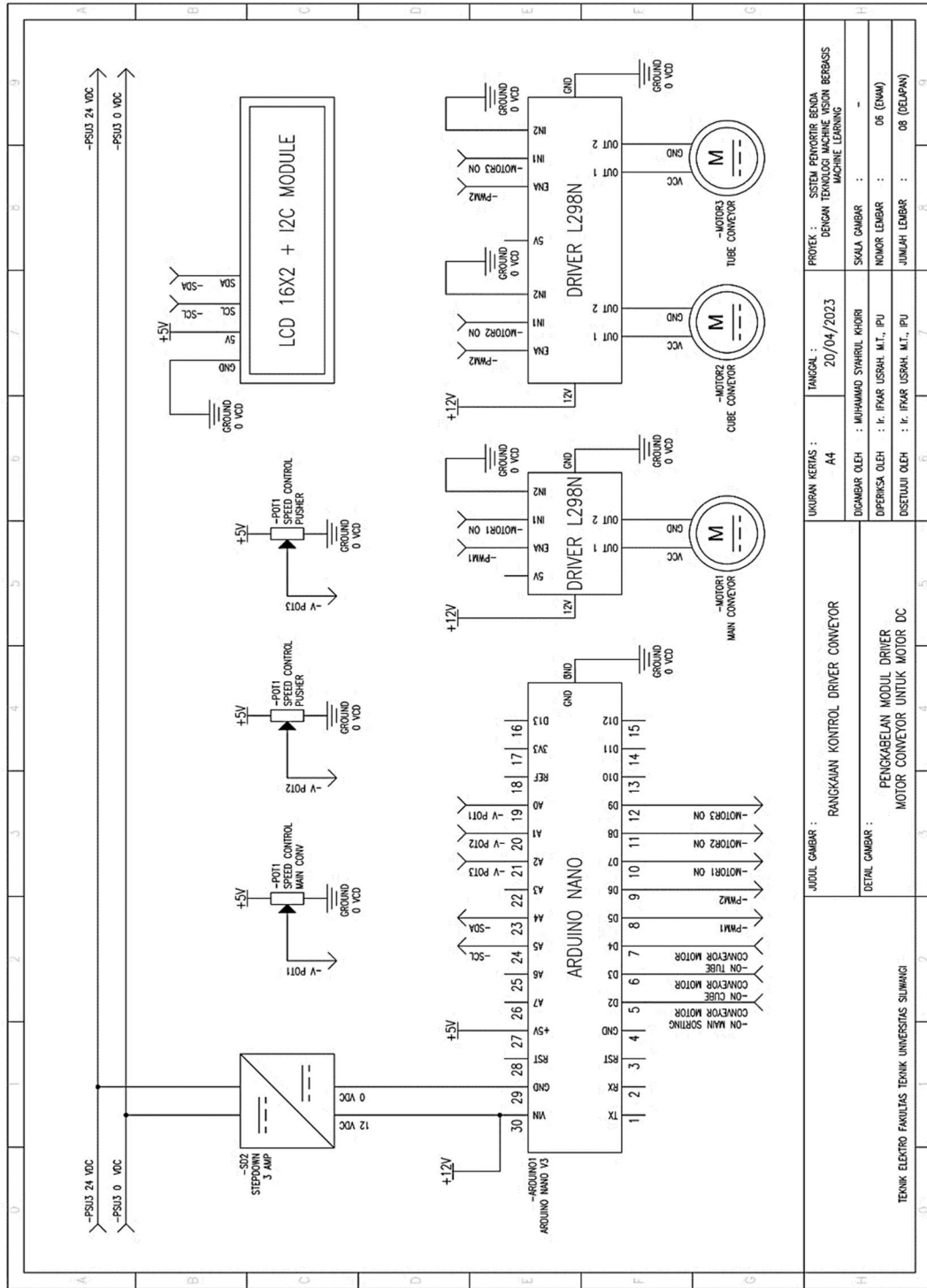
TEKNIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SUMBAHI		JUDUL GAMBAR : RANGKAIAN PHOTOELECTRICK SENSOR		UKURAN KERTAS : A4		TANGGAL : 20/04/2023		PROJEK : SISTEM PORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING	
		DETAIL GAMBAR : PENGKABELAN PHOTOELECTRICK SENSOR PADA SISTEM		DICAHABIR OLEH : MUHAMMAD SYARIFE KHORRI		SKALA GAMBAR : -			
				DIPERIKSA OLEH : Ir. IFKAR USRAH M.T., IPU		NOMOR LEMBAR : 03 (TGA)			
				DISETUI OLEH : Ir. IFKAR USRAH M.T., IPU		JUMLAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)			



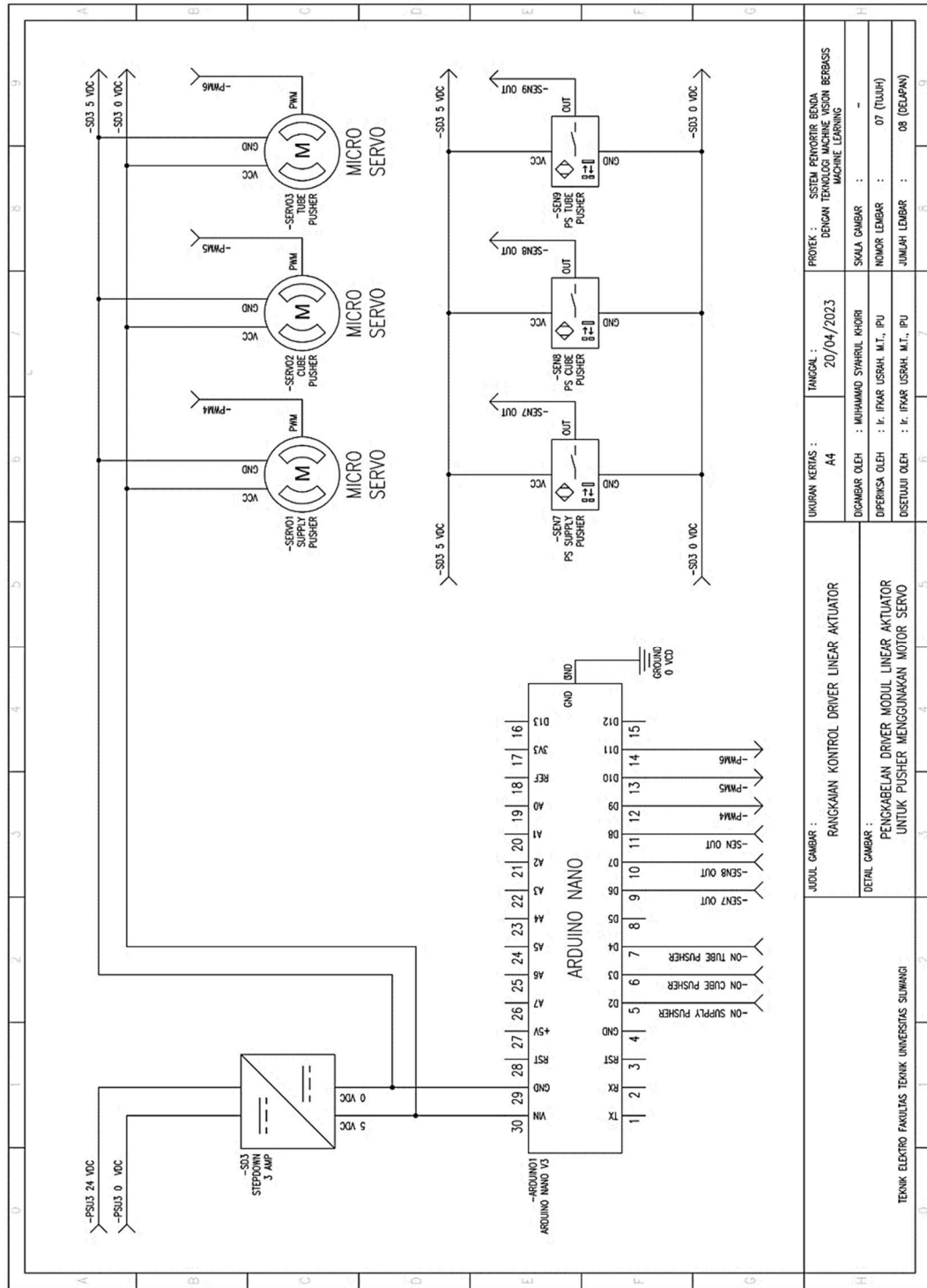
TEKNIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SUMBAWI		RANGKAIAN KONTROL OUTPUT PLC		UKURAN KERAS : A4		TANGGAL : 20/04/2023		PROJEK : SISTEM PENGONTROL BERADA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING	
JUDUL GAMBAR :		PENGKABELAN OUTPUT PADA TERMINAL OUTPUT PLC		DIBARANG OLEH : MUHAMMAD SYARIFUL KHORRI		SKALA GAMBAR : -		SKALA GAMBAR : -	
DETAIL GAMBAR :				DIPERIKSA OLEH : Ir. IFKAR USRAH, M.T., IPU		NOMOR LEMBAR : 04 (EMPAT)		NOMOR LEMBAR : 04 (EMPAT)	
				DISETUI OLEH : Ir. IFKAR USRAH, M.T., IPU		JUNJAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)		JUNJAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)	



UKURAN KERTAS : A4		TANGGAL : 20/04/2023		PROJEK : SISTEM PENYORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING	
DICAMBAR OLEH : MUHAMMAD SYARIF KHORRI		SKALA GAMBAR : -		NO. GAMBAR : -	
DIPERIKSA OLEH : Ir. IKHAR USRAH M.T., IPU		NOMBOR LEMBAR : 05 (LIMA)		NO. LEMBAR : 05 (LIMA)	
DISETUJUI OLEH : Ir. IKHAR USRAH M.T., IPU		JUMLAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)		NO. LEMBAR : 08 (DELAPAN)	
JUDUL GAMBAR : RANGKAIAN KONTROL OUTPUT PLC					
DETAIL GAMBAR : PENYAKABELAN OUTPUT INDIKATOR PADA TERMINAL MODUL OUTPUT PLC					
TENIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SUMBAHI					



URIPAN KERTAS : A4	TANGGAL :	20/04/2023	PROJEK :	SISTEM PENYORTIR BENGA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BEBASBAS MACHINE LEARNING
	DIGAMBAR OLEH :	MUHAMMAD SHAHROL KHORRI	SKALA GAMBAR :	-
JUDUL GAMBAR : RANGKAIAN KONTROL DRIVER CONVEYOR	DIPERIKSA OLEH :	Ir. IKHAR USRAH, M.T., IPU	NOMOR LEMBAR :	06 (ENAM)
	DETAIL GAMBAR : PENGKABELAN MODUL DRIVER MOTOR CONVEYOR UNTUK MOTOR DC	DISETUIJI OLEH :	Ir. IKHAR USRAH, M.T., IPU	JUMLAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)
TEKNIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SURIWANGI				



JUDUL GAMBAR : <b>RANGKAIAN KONTROL DRIVER LINEAR AKTUATOR</b>		UKURAN KERAS : A4	TANGGAL : 20/04/2023	PROJEK : SISTEM PEMORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING
DETAIL GAMBAR : PENGKABELAN DRIVER MODUL LINEAR AKTUATOR UNTUK PUSHER MENGGUNAKAN MOTOR SERVO		DICAMBAK OLEH : MUHAMMAD SYARUL KHORRI	SKOLA GAMBAR : -	PROJEK : SISTEM PEMORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING
TERKIN ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SURIWANGI		DIPERIKSA OLEH : Ir. IKHAR USRAH. M.T., IPU	NOMOR LEMBAR : 07 (TUJUH)	PROJEK : SISTEM PEMORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING
TERKIN ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK UNIVERSITAS SURIWANGI		DISETUI OLEH : Ir. IKHAR USRAH. M.T., IPU	JUMLAH LEMBAR : 08 (DELAPAN)	PROJEK : SISTEM PEMORTIR BENDA DENGAN TEKNOLOGI MACHINE VISION BERBASIS MACHINE LEARNING

